

# ALIMENTATORE PER BASI VIBRANTI A FREQUENZA VARIABILE

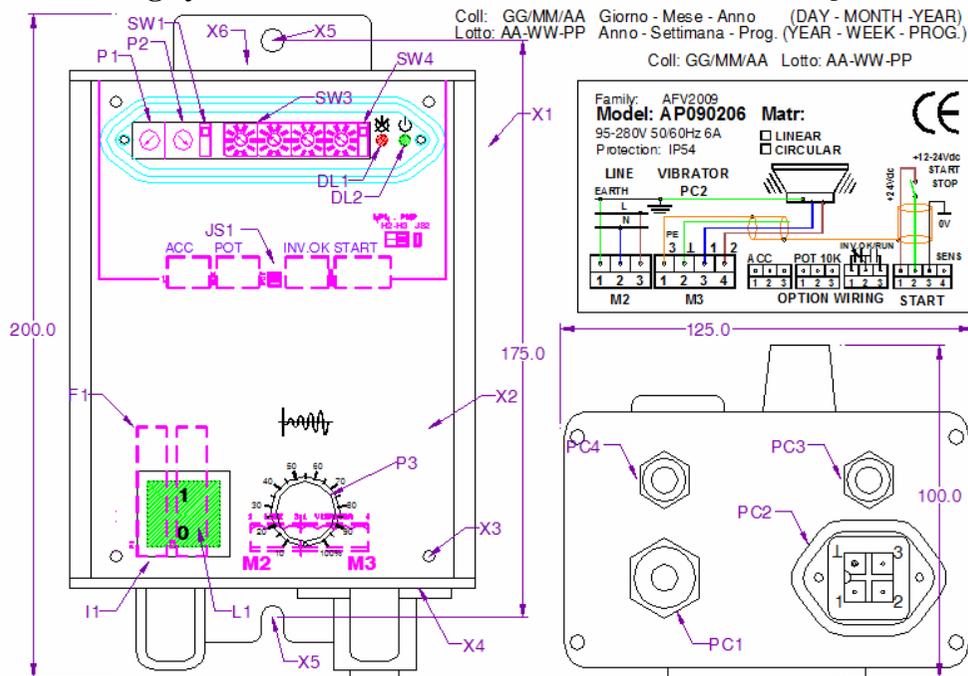
Digisystem SRL - Via Fleming, 9 - 40024 Castel San Pietro Terme (BO)

WEB: Digisystemsrl.it

code: **AP090206** Shuko+HAN per Vibratore

Coll: GG/MM/AA Giorno - Mese - Anno (DAY - MONTH - YEAR)  
Lotto: AA-WW-PP Anno - Settimana - Prog. (YEAR - WEEK - PROG.)

Coll: GG/MM/AA Lotto: AA-WW-PP



**Accertarsi che non ci siano dispersioni verso massa nei cavi che alimentano il vibratore**

La meccanica del vibratore deve essere collegata a terra con apposito cavo o come descritto

**Installare in zona pulita e non soggetta a vibrazioni** **POWER** - **SIGNALS**

REF.	DESCRIZIONE SEGNALE	COLLEGARE A:	CAVO
M2.1 -	Collegamento di terra	Presca di terra rete	3x1,5
M2.2 -PC1.1	Ingresso rete (Neutro)	Neutro 230 Vac o 110Vac	3x1,5
M2.3 -PC1.2	Ingresso rete (Fase)	Fase 230 Vac o 110Vac	3x1,5
M3.1 -PC2.3	Schermo	Solo lato alimentatore	schermo
M3.2 -	Collegamento di terra	Presca di terra vibratore	3x1,5sherm.
M3.3 -PC2.1	Uscita per Vibratore	Vibratore	3x1,5sherm.
M3.4 -PC2.2	Uscita per Vibratore	Vibratore	3x1,5sherm.
START-1	+ 24V per alimentazione sensore		3x0,5
START-2	Ingresso PNP 12 ÷ 24Vdc comando di marcia / arresto (10mA)		3x0,5
START-3	Riferimento Comando di marcia / arresto o 0V ailim. sensore		3x0,5
START-4	Ingresso PNP 12 ÷ 24Vdc abilitazione marcia / arresto		Sensore
INV OK-2	COMUNE PER RELE' INVERTER OK / KO		2x0,5
INV OK-3	CONTATTO NO PER RELE' INVERTER OK / KO		2x0,5
POT-1	+ 5V PER RIFERIMENTO POTENZIOMETRO		3x0,5
POT-2	INGRESSO RIFERIMENTO 0-10V con JS1 o 10K POT. CURSORE		3x0,5
POT-3	0V PER RIFERIMENTO DI TENSIONE	CCW	3x0,5

ALT. COD. **AP09020G / D / B (6A)** REVISED: 11/06/18

Quadro IP20 / guida DIN / full connection



REF.	FUNZIONE SVOLTA
PC1	Ingresso rete con spina Shuko o cavo o CONNETTORE M2
PC2	Alimentazione del carico con connettore HAN o CONNETTORE M3
PC3	Ingresso per Comando marcia / arresto con cavo o CONNETTORE START
PC4	Ingresso per Accelerometro CONNETTORE ACC
I1-L1	Interruttore di rete I1 con LAMPADA
F1	Fusibili Protezione cortocircuiti dell'alimentazione e verso massa
H2, H3	Selezione marcia H2 ed enable sensore H3 PNP o NPN
JS1	Selezione riferimento di tensione 0-10 Vdc <b>chiuso</b> , 0-5 Vdc <b>aperto</b> x POT.
JS2	Selezione uscita INV-OK <b>aperto</b> o INV-MARCIA <b>chiuso</b>
P1	Riferimento minimo di tensione
P2	Riferimento massimo di tensione
P3	Regolazione tensione di uscita con Potenziometro 10K o riferimento 0-10V
SW1	Selezione inversione comando sensore abilitazione marcia
SW3	Selezione della frequenza o ritardi e rampe di marcia/arresto, P / I, limite IPK
SW4	Abilitazione accelerometro
DL1	Segnalazione alimentatore in blocco
DL2	Segnalazione alimentatore in marcia
X1	Profilato anodizzato
X2	Alluminio anodizzato
X3	Fissaggio pannello frontale al contenitore
X4	Chiusura inferiore in alluminio anodizzato
X5	Fissaggio apparecchiatura
X6	Chiusura superiore in alluminio anodizzato

## SPECIFICHE TECNICHE

<b>Alimentazione:</b>	85-280Vac, frequenza di 50 o 60 Hz
<b>Tensione di uscita:</b>	da 0 a 230Vca (con rete 230Vca)
<b>Compensazione:</b>	della variazione della tensione di rete, del carico con ACC
<b>Frequenza di uscita:</b>	da 10,0 a 140,0 Hz in step di 0,1 Hz
<b>Corrente:</b>	valore massimo 18 Amperes di picco (circa <b>6A</b> efficaci) limitata da un circuito elettronico con autoreset
<b>Fusibili:</b>	6,3A rapidi per tensione 250Vac; dimensioni 5x20
<b>Alimentaz. del carico:</b>	soft-start con rampa impostabile da circa 0,1 sec. A 4,5 sec.
<b>Comandi remoti:</b>	marcia / arresto con tensione esterna o PNP o contatto pulito (12÷24Vdc, corrente 10 mA optoisolato)
<b>Tipo di protezione:</b>	IP 54 STAND ALONE
<b>Protez. radiodisturbi:</b>	conforme alle seguenti norme: LVD CEI EN60439-1, EMC CEI EN50082-2, EMC CEI EN50081-2 se vengono osservate le istruzioni di cablaggio
<b>Connessioni:</b>	tramite passacavi con morsettiere estraibili e/o connettore HAN
<b>Ingombro - Peso:</b>	190 x 123 x 80 (altezza x larghezza x profondità) - 1,5Kg (6A) 150 x 123 x 80 (altezza x larghezza x profondità) - 1Kg (3A)